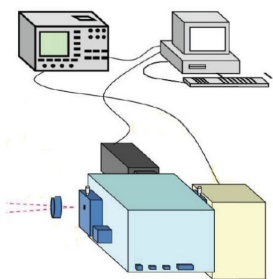
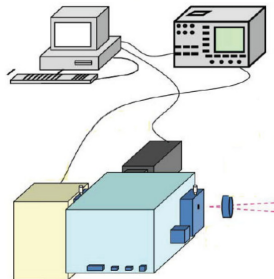


Гвставни системи



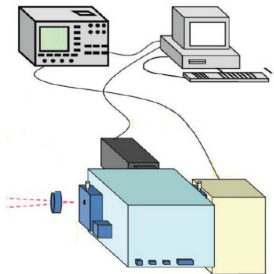
система **A**



система **B**

Данни **A** :

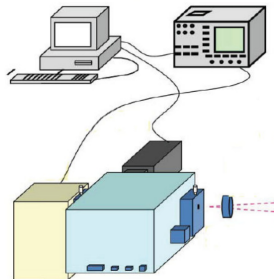
(α, α')



система **A**

Данни **B** :

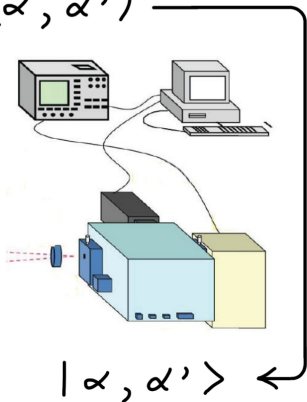
(β, β', β'')



система **B**

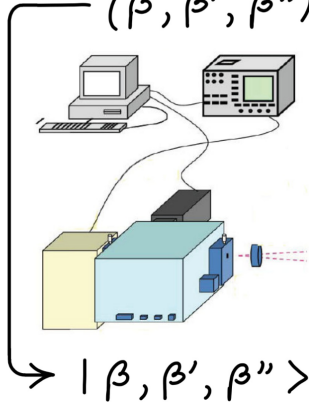
Данни **A**:

(α, α')



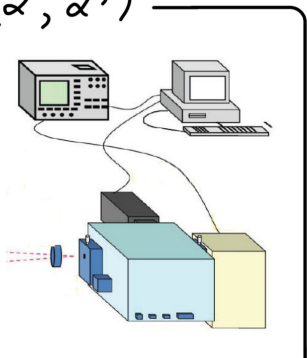
Данни **B**:

(β, β', β'')



Данни **A**:

(α, α')

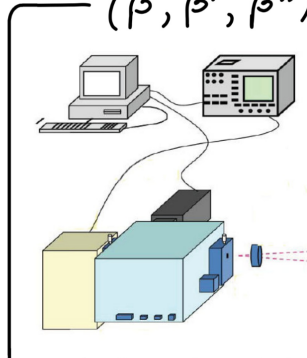


Организиран базис индексирал с данните на експеримента "A"

$\rightarrow |\alpha, \alpha'\rangle \leftarrow$

Данни **B**:

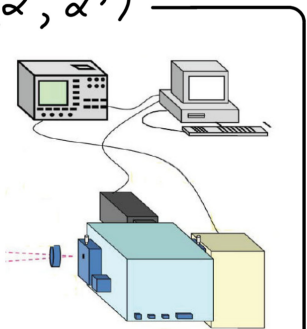
(β, β', β'')



$\rightarrow |\beta, \beta', \beta''\rangle$

Данни **A**:

(α, α')

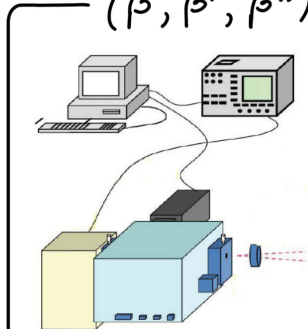


Организиран базис индексирал с датите на експеримента "A"

$\rightarrow |\alpha, \alpha'\rangle \leftarrow$

Данни **B**:

(β, β', β'')

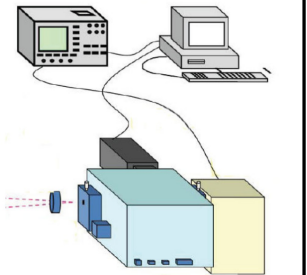


и аналогично за "B"

$\rightarrow |\beta, \beta', \beta''\rangle \leftarrow$

Данни **A**:

(α, α')

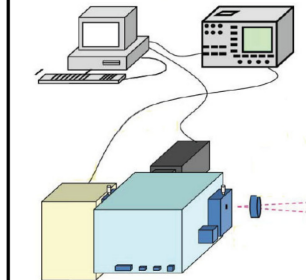


Организиран базис индексирал с данните на експеримента "A"

$\rightarrow |\alpha, \alpha'\rangle \leftarrow$

Данни **B**:

(β, β', β'')



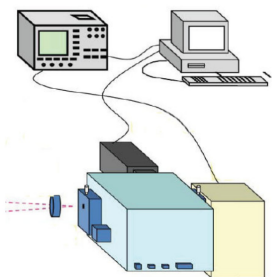
и аналогично за "B"

$\rightarrow |\beta, \beta', \beta''\rangle \leftarrow$

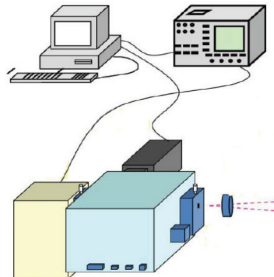
Бра-кет означения от втория вид: в скобите стои информация за базисен вектор

Дани $A \cup B$:

$(\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta'')$



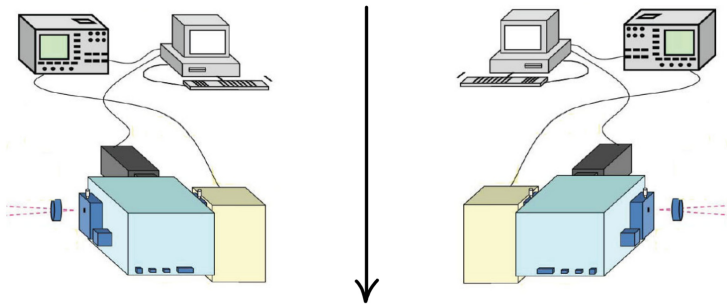
$|\alpha, \alpha'\rangle$



$|\beta, \beta', \beta''\rangle$

Дани $A \cup B$:

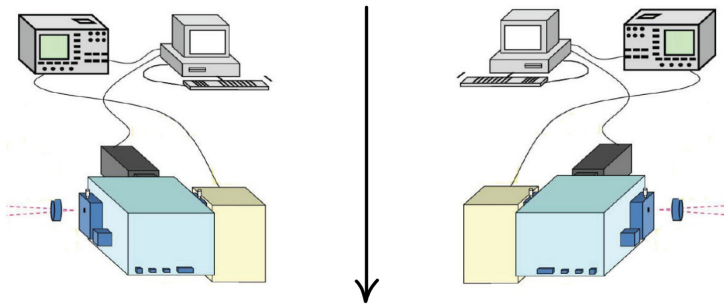
$(\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta'')$



$|\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta''\rangle$

Дани $A \cup B$:

$(\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta'')$

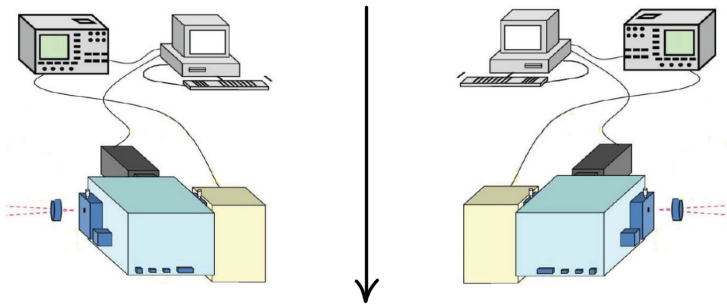


Ортонормиран базис за съставната система "AUB"
Той е индексирани данните на двата експеримента

$\rightarrow |\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta''\rangle$

Дани $A \cup B$:

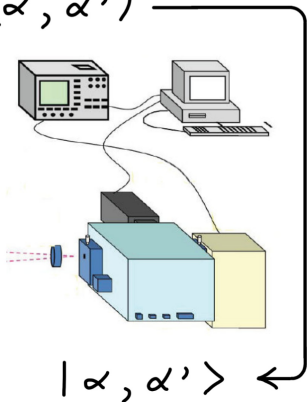
$(\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta'')$



$|\alpha, \alpha'; \beta, \beta', \beta''\rangle$

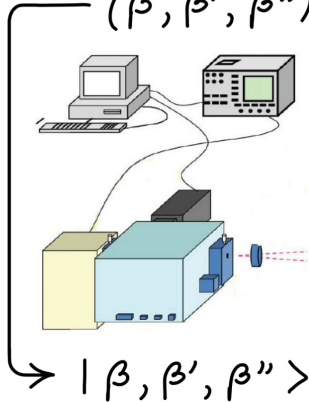
Данни **A**:

(α, α')

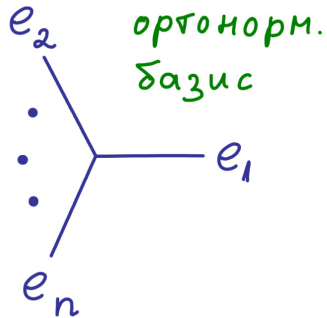


Данни **B**:

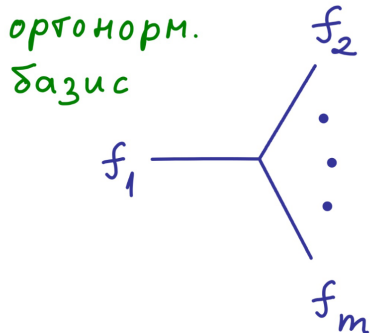
(β, β', β'')



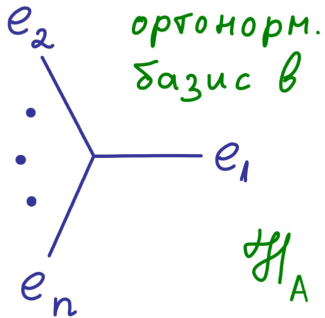
Данни **A**:



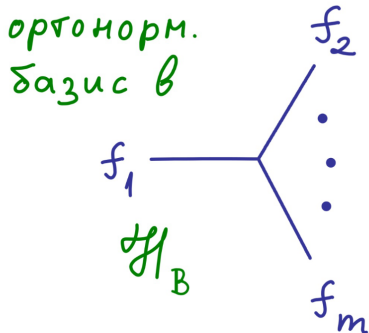
Данни **B**:



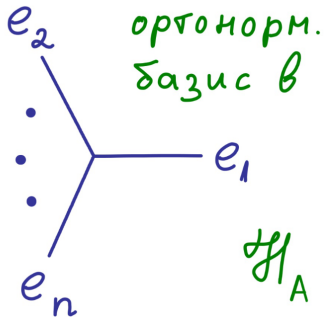
Данни **A**:



Данни **B**:



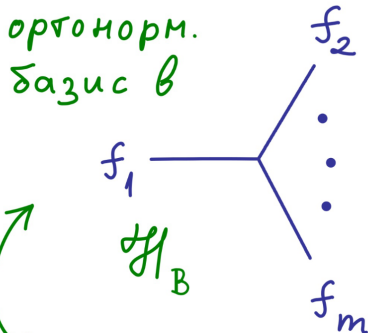
Данни **A**:



\mathcal{H}_A

максимална
инфо. за сист. **A**

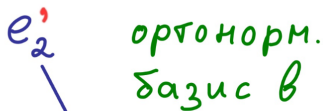
Данни **B**:



\mathcal{H}_B

максимална
инфо. за сист. **B**

Данни **A**:

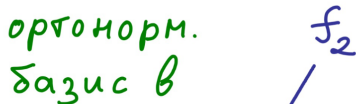


$(\mathbb{C}^N =:)$ \mathcal{H}_A

максимална

инфо. за сист. **A**

Данни **B**:

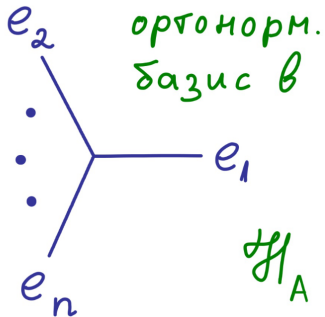


$\mathcal{H}_B (:= \mathbb{C}^M)$

максимална

инфо. за сист. **B**

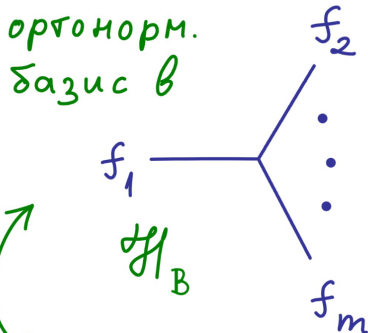
Данни **A**:



\mathcal{H}_A

максимална
инфо. за сист. **A**

Данни **B**:



\mathcal{H}_B

максимална
инфо. за сист. **B**

Данни **A**:

ортонорм.

базис

$$e_j = |e_j\rangle$$

в \mathcal{H}_A

максимална
инфо. за сист. **A**

Данни **B**:

ортонорм.

базис

$$f_k = |f_k\rangle$$

в \mathcal{H}_B

максимална
инфо. за сист. **B**

Данни **A**:

произволен

{ ортонорм.
базис
 $e_j = |e_j\rangle$

в \mathcal{H}_A

максимална

инфо. за сист. **A**

Данни **B**:

ортонорм.
базис
 $f_k = |f_k\rangle$

в \mathcal{H}_B

максимална

инфо. за сист. **B**

Данни **A**:

ортонорм.

базис

$$e_j = |e_j\rangle$$

в \mathcal{H}_A

максимална
инфо. за сист. **A**

Данни **B**:

ортонорм.

базис

$$f_k = |f_k\rangle$$

в \mathcal{H}_B

максимална
инфо. за сист. **B**

Дани $A \cup B$:

ортонорм.

базис

$|e_j\rangle |f_k\rangle$

\mathcal{H}_{AB}



максимална
инфо. за сист. $A \cup B$

Данин $A \cup B$:

ортонорм.

базис

$|e_j\rangle |f_k\rangle$

\mathcal{H}_{AB}

Хилбертово пространство за $A \cup B$

максимална
инфо. за сист. $A \cup B$

Дани $A \cup B$:

ортонорм.

базис

$$|e_j\rangle |f_k\rangle \equiv e_j \otimes f_k$$

← алтернативни
матем.
означения

\mathcal{H}_{AB}

Хилбертово пространство за $A \cup B$

максимална
инфо. за сист. $A \cup B$

Данин $A \cup B$:

ортоном.

базис

$$|e_j\rangle |f_k\rangle \equiv e_j \otimes f_k$$

$$\mathcal{H}_{AB} = \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

Хилбертово пространство за AB



максимална
инфо. за сист. $A \cup B$

алтернативни
матем.
означения



Необходимо ни е хилб. прост-во на състоянията $\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$, което е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

а) \forall два базиса $\{e_j\} \subset \mathcal{H}_A$ и $\{f_k\} \subset \mathcal{H}_B$
се изобразяват във базис $\{e_j \otimes f_k\}$.

$$\Rightarrow \dim(\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B) = \dim \mathcal{H}_A \cdot \dim \mathcal{H}_B$$

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

а) бази си \longmapsto бази си ;

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

а) бази си \longmapsto бази си ; б) Билинейност:

$$(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2) \otimes v = \lambda_1 (u_1 \otimes v) + \lambda_2 (u_2 \otimes v)$$

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

а) бази си \longmapsto бази си ; б) Билинейност:

$$(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2) \otimes v = \lambda_1 (u_1 \otimes v) + \lambda_2 (u_2 \otimes v)$$

$$u \otimes (\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2) = \lambda_1 (u \otimes v_1) + \lambda_2 (u \otimes v_2)$$

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

= разделна линейност

а) бази си \longmapsto бази си ; б) Билинейност:

$$(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2) \otimes v = \lambda_1 (u_1 \otimes v) + \lambda_2 (u_2 \otimes v)$$

$$u \otimes (\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2) = \lambda_1 (u \otimes v_1) + \lambda_2 (u \otimes v_2)$$

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

= разделна линейност

а) базиси \longmapsto базиси ; б) Билинейност:

Физиците казват

\longleftarrow "суперпозиция" \longmapsto "суперпозиция"

= линейна комбинация

$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ е снабдено с изображение

$$\mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B \longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$$

$$u, v \longmapsto u \otimes v.$$

= разделна линейност

а) бази си \longmapsto бази си ; б) Билинейност:

$$(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2) \otimes v = \lambda_1 (u_1 \otimes v) + \lambda_2 (u_2 \otimes v)$$

$$u \otimes (\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2) = \lambda_1 (u \otimes v_1) + \lambda_2 (u \otimes v_2)$$

Конструиране (модел) на тенз. произведение

посредством
произведения
на Кронекер

$$A \otimes B :=$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} b_{11} \dots a_{11} b_{1n} & \dots & a_{1l} b_{11} \dots a_{1l} b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{11} b_{m1} \dots a_{11} b_{mn} & \dots & a_{1l} b_{m1} \dots a_{1l} b_{mn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{k1} b_{11} \dots a_{k1} b_{1n} & \dots & a_{kl} b_{11} \dots a_{kl} b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{k1} b_{m1} \dots a_{k1} b_{mn} & \dots & a_{kl} b_{m1} \dots a_{kl} b_{mn} \end{pmatrix}$$

за: $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1l} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kl} \end{pmatrix}$ $k \times l$ - матрица

и $B = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{m1} & \dots & b_{mn} \end{pmatrix}$ $m \times n$ - матрица

Конструиране (модел) на тенз. произведение

посредством
произведението
на Кронекер

$$A \otimes B :=$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} b_{11} \dots a_{11} b_{1n} & \dots & a_{1l} b_{11} \dots a_{1l} b_{1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{11} b_{m1} \dots a_{11} b_{mn} & \dots & a_{1l} b_{m1} \dots a_{1l} b_{mn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{k1} b_{11} \dots a_{k1} b_{1n} & \dots & a_{kl} b_{11} \dots a_{kl} b_{1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{k1} b_{m1} \dots a_{k1} b_{mn} & \dots & a_{kl} b_{m1} \dots a_{kl} b_{mn} \end{pmatrix}$$

за: $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1l} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kl} \end{pmatrix}$ $k \times l$ - матрица

и $B = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{m1} & \dots & b_{mn} \end{pmatrix}$ $m \times n$ - матрица

Конструиране (модел) на тенз. произведение

посредством
произведението
на Кронекер

$A \otimes B :=$

$$\begin{pmatrix} a_{11} b_{11} \dots a_{11} b_{1n} & \dots & a_{1l} b_{11} \dots a_{1l} b_{1n} \\ \vdots & & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{11} b_{m1} \dots a_{11} b_{mn} & \dots & a_{1l} b_{m1} \dots a_{1l} b_{mn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{k1} b_{11} \dots a_{k1} b_{1n} & \dots & a_{kl} b_{11} \dots a_{kl} b_{1n} \\ \vdots & & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{k1} b_{m1} \dots a_{k1} b_{mn} & \dots & a_{kl} b_{m1} \dots a_{kl} b_{mn} \end{pmatrix}$$

за: $A = \begin{pmatrix} a_{11} \dots a_{1l} \\ \vdots \\ a_{k1} \dots a_{kl} \end{pmatrix}$ $k \times l$ - матрица

и $B = \begin{pmatrix} b_{11} \dots b_{1n} \\ \vdots \\ b_{m1} \dots b_{mn} \end{pmatrix}$ $m \times n$ - матрица

Конструиране (модел) на тенз. произведение

За $\mathcal{H}_A = \mathbb{C}^N$
 $\mathcal{H}_B = \mathbb{C}^M$ } линейни
 пространства от
 вектор-стълбове

$$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B \left(= \mathcal{H}_{AB} \right) := \mathbb{C}^{NM}$$

с операция:
 - по Кронекер

$$\begin{aligned} \mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B &\longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B \\ u, v &\longmapsto u \otimes v \end{aligned}$$

Конструиране (модел) на тенз. произведение

За $\mathcal{H}_A = \mathbb{C}^N$
 $\mathcal{H}_B = \mathbb{C}^M$ } линейни
 пространства от
 вектор-стълбове

Тази
 конструкция
 не зависи от
 избора на
 бази

$$\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B \left(= \mathcal{H}_{AB} \right) := \mathbb{C}^{NM}$$

с операция:
 - по Кронекер

$$\begin{aligned} \mathcal{H}_A \times \mathcal{H}_B &\longrightarrow \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B \\ u, v &\longmapsto u \otimes v \end{aligned}$$

Основен принцип:

Основен принцип:

Елементите от вида $u \otimes v \in \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$
- разложими елементи (има и неразложими!)

Основен принцип:

Елементите от вида $u \otimes v \in \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$
- разложими елементи (има и неразложими!)

Тогава, за да се определи (поли) линейно
изображение

Основен принцип:

Елементите от вида $u \otimes v \in \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$
- разложими елементи (има и неразложими!)

Тогава, за да се определи (поли) линейно
изображение е достатъчно то да се определи
коректно за разложими елементи:

$$\varphi(u_1 \otimes v_1, u_2 \otimes v_2, \dots)$$

Основен принцип:

Елементите от вида $u \otimes v \in \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$
- разложими елементи (има и неразложими!)

Тогава, за да се определи (поли) линейно
изображение е достатъчно то да се определи
коректно за разложими елементи:

(поли) линейно

$$\varphi(u_1 \otimes v_1, u_2 \otimes v_2, \dots)$$

Неразложимите вектори на състояния в $\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$ се наричат във физиката сплетени състояния (entangled states)

Пример: $\mathcal{A} := \text{Op } \mathcal{H}_A \equiv \{ A : \mathcal{H}_A \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_A \}$

Пример: $\mathcal{A} := \text{Op } \mathcal{H}_A \equiv \{ A : \mathcal{H}_A \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_A \}$

$\mathcal{B} := \text{Op } \mathcal{H}_B \equiv \{ B : \mathcal{H}_B \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_B \}$

Пример: $A := \text{Op } \mathcal{H}_A \equiv \{ A : \mathcal{H}_A \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_A \}$

$$B := \text{Op } \mathcal{H}_B \equiv \{ B : \mathcal{H}_B \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_B \}$$

$\Rightarrow A \otimes B$ действа върху $\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$:

Пример: $\mathcal{A} := \text{Op } \mathcal{H}_A \equiv \{ A : \mathcal{H}_A \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_A \}$

$\mathcal{B} := \text{Op } \mathcal{H}_B \equiv \{ B : \mathcal{H}_B \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_B \}$

$\Rightarrow \mathcal{A} \otimes \mathcal{B}$ действа върху $\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$:

$$A \otimes B, \quad u \otimes v \longmapsto (Au) \otimes (Bv)$$

Пример: $\mathcal{A} := \text{Op } \mathcal{H}_A \equiv \{ A : \mathcal{H}_A \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_A \}$

$\mathcal{B} := \text{Op } \mathcal{H}_B \equiv \{ B : \mathcal{H}_B \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_B \}$

$\Rightarrow \mathcal{A} \otimes \mathcal{B}$ действа върху $\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$:

$$\begin{array}{ccc}
 (\mathcal{A} \otimes \mathcal{B}) \times (\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B) & \longrightarrow & \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B \\
 \downarrow & & \downarrow \\
 A \otimes B & , \quad u \otimes v & \longmapsto (Au) \otimes (Bv)
 \end{array}$$

Пример: $\mathcal{A} := \text{Op } \mathcal{H}_A \equiv \{ A : \mathcal{H}_A \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_A \}$

$\mathcal{B} := \text{Op } \mathcal{H}_B \equiv \{ B : \mathcal{H}_B \xrightarrow{\text{лин.}} \mathcal{H}_B \}$

$\Rightarrow \mathcal{A} \otimes \mathcal{B}$ действа върху $\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B$:

$$\begin{array}{ccc}
 (\mathcal{A} \otimes \mathcal{B}) \times (\mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B) & \longrightarrow & \mathcal{H}_A \otimes \mathcal{H}_B \\
 \downarrow & & \downarrow \\
 \mathcal{A} \otimes \mathcal{B} & , & u \otimes v \longmapsto (Au) \otimes (Bv)
 \end{array}$$

абстрактно определение на тензорно произведение на линейни оператори

Тензорното произведение на лин. оператори
 може да се представи в матричен вид чрез
 кронекеровото произведение:

$$\text{Нека } t = \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^m t_{j,k} e_j \otimes f_k =$$

лексикографска
 наредба



$$\begin{pmatrix} t_{11} \\ \vdots \\ t_{1m} \\ \vdots \\ t_{n1} \\ \vdots \\ t_{nm} \end{pmatrix}$$

Тогава имаме съгласуваност: $(A \otimes B)t =$

$$\left(\begin{array}{c} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{array} \left[\begin{array}{ccc} b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{array} \right] \cdots \begin{array}{c} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{array} \left[\begin{array}{ccc} b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{array} \right] \right) \left[\begin{array}{c} t_{11} \\ \vdots \\ t_{1m} \\ \vdots \\ t_{n1} \\ \vdots \\ t_{nm} \end{array} \right]$$

Забележете, че ако работим с $\mathcal{H}_A = \mathbb{C}^N$ и $\mathcal{H}_B = \mathbb{C}^M$,
 то при модела с тензорно произведение на
 Кронекер тензорните произведения на векторите от
 стандартните базиси $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ са отново от стандартния
 базис на \mathbb{C}^{NM} , при това, в лексикографски ред.

Забележете, че ако работим с $\mathcal{H}_A = \mathbb{C}^N$ и $\mathcal{H}_B = \mathbb{C}^M$,
 то при модела с тензорно произведение на
 Кронекер тензорните произведения на векторите от
 стандартните базиси $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ са отново от стандартния
 базис на \mathbb{C}^{NM} , при това, в лексикографски ред.

Това е всъщност и характеристика на модела на
 тензорно произведение на Кронекер.